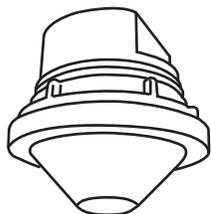


# TRANS

## MOD-510 series

Sensor de presencia DALI

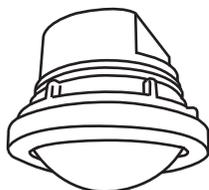
## MANUAL DE INSTALACIÓN



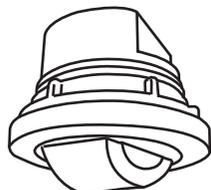
Con lentes A/B/C



Con lentes D



Con lentes F



Con lentes G/L

\*Existen mas opciones de lentes disponibles.

Para mas información consulte la ficha técnica de lentes.

## INTRODUCCIÓN

La serie MOD-510, pertenece a la familia TRANS y es un sensor de presencia DALI que puede configurarse como sensor maestro o esclavo para el control por DALI Mediante uno o varios sensores. El sensor puede alimentarse mediante tensión alterna o desde el bus DALI, proporcionando una solución versátil para hacer el control de drivers y balastos DALI desde un sensor de presencia multimodo para proporcionar un control de detección de ocupación multimodo para la iluminación DALI de modo múltiple para controladores o balastos DALI.

El sensor maestro ordenará a los drives y balastos DALI conectados que se pongan al nivel máximo cuando cualquier sensor conectado en red detecte la presencia de un ocupante o vehículo. Sólo la fotocélula del sensor maestro estará habilitada para la detección de la luz ambiente y el consecuente aprovechamiento de la luz diurna. El sensor esclavo sólo informará de la presencia a la red DALI al detectar movimiento. La iluminación bajo control se atenuará automáticamente al nivel bajo o se apagará después de que toda la zona esté completamente desocupada durante un periodo de tiempo. El interruptor DIP giratorio del sensor maestro permite configurar fácilmente un total de siete modos de control diferentes (MODE). 7 periodos de tiempo (TIME) y 7 niveles bajos (DIM) pueden ajustarse mediante sendos selectores rotatorios.

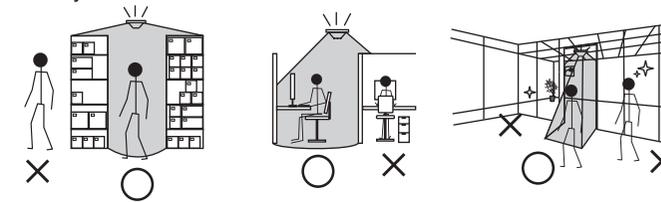
Como todos los sensores de la familia TRANS, la serie MOD-510 puede integrarse directamente o acoplarse a una luminaria. Además, el sensor puede montarse en el techo de diferentes maneras utilizando los diferentes accesorios de montaje disponibles. Las lentes intercambiables proporcionan diferentes áreas de cobertura para el sensor, en función de la altura.

## ESPECIFICACIONES

Alimentación	230~240Vca o Bus DALI
Consumo	<0.5W @ 240Vca, <15mA de busDALI
Sensor infrarrojo	Pyroeléctrico Omni-direccional
Fotocélula	Sensor digital de luz ambiente
Corriente del bus DALI*	Máx. 100mA (sensor alimentado de línea ac)
Comandos DALI	DALI Broadcast
Tiempo de retardo*	T:3'/5'/10'/15'/20'/30', T:10s para pruebas
Nivel bajo	0/5/10/20/25/33/50% seleccionable
Retardo TIME OFF	10 min. (OSLATO/OSMATO/OSHATO)
Velocidad de detección	0.15 ~ 3 m/s (0.5~10 ft/s)
Altura de montaje	Depende de la lente utilizada
Rango de detección	Depende de la lente utilizada y la altura
Humedad ambiente	Máx. 95% RH
Temperatura ambiente	-40°C ~70°C (-40°F~158°F)
Dimensiones	Ø60 x H37mm (Ø2.36"x H1.45")
* Solo disponibles para modos master.	

## RECOMENDACIONES

1. El sensor es más sensible al movimiento producido al cruzar las zonas de detección (tangenciales) que cuando se producen directamente hacia o alejándose del sensor (radiales). Para obtener una mejor sensibilidad evite colocar el sensor en línea con la trayectoria de los ocupantes, si es posible.
2. El sensor es mas sensible a los movimientos que se produzcan cerca de el. Cuanto más alto se instale el sensor, mayor será el movimiento necesario para ser detectado.
3. Asegúrese de colocar el sensor al menos a 1,5 m (5 pies) de los conductos de aire acondicionado, ventilación, etc. ya que el flujo rápido de aire puede provocar falsas detecciones.
4. El sensor no puede detectar los movimientos que se produzcan detrás de obstáculos, como muebles, estanterías, cristales o tabiques. Como norma general, cada ocupante debe tener línea de visión directa hacia el sensor para poder ser detectado.
5. Para oficinas abiertas, con mamparas que puedan bloquear la recepción de infrarrojos del sensor impidiendo la detección de movimientos de los ocupantes, es mejor colocar los sensores sobre la intersección de varios puestos de trabajo. Para grandes áreas de espacios abiertos, coloque varios sensores de forma que exista área de cobertura solapado con cada sensor adyacente.



## ADVERTENCIAS Y PRECAUCIONES

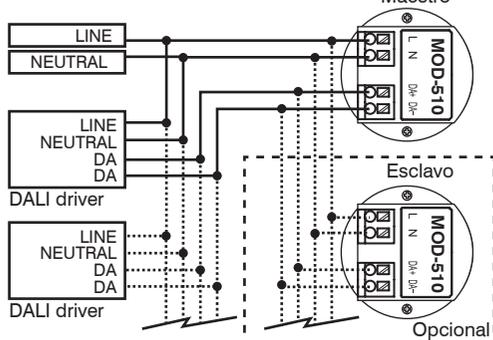
- **Riesgo de descarga eléctrica:** desconecte la alimentación antes de proceder a la instalación.
- **No tocar el sensor infrarrojo situado en la ventana cuadrada accesible bajo la lente.**
- **Utilice hilos conductores de sección 0,75-1,3mm (AWG 16-20) Longitud de pelado 8-9 mm / 0,31-0,35 pulg.**

## IMPORTANTE

- Para activar el control maestro y esclavo, asegúrese de tener un sensor como maestro (modo: B-H) y todos los demás sensores como esclavos (modo: A) en cada bus DALI.
- La iluminación de la zona será anormal si ningún sensor o si múltiples sensores se configuran como maestro en un mismo bus DALI.
- El sensor de luz ambiental (ALS) sólo funcionará si el sensor está configurado como maestro. Para la iluminación de zonas controlada por sensores maestro y esclavos, coloque el sensor maestro en una ubicación adecuada si va utilizarse algún modo de control que dependa de la luz ambiental.

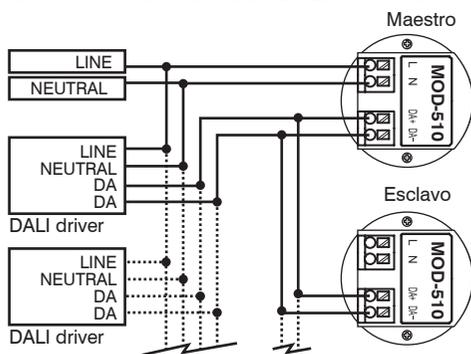
## ESQUEMA DE CONEXIONADO

### Sensores alimentados de la línea CA



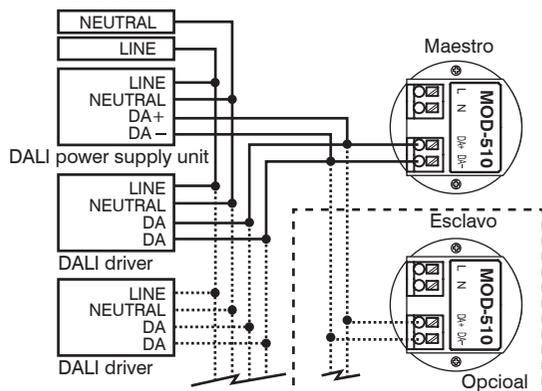
NOTAS: 1. Asegúrese de que los drivers no tengan fuentes DALI internas activas  
2. Asegúrese de que el consumo DALI de los drivers no supere 100mA.

### Maestro alimentado de línea CA, esclavo alimentado del bus DALI del maestro.



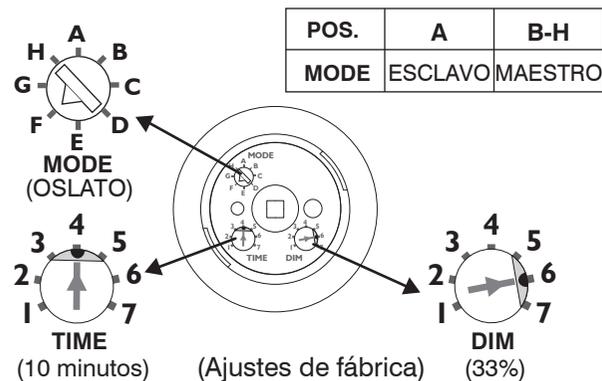
NOTAS: 1. Asegúrese de que los drivers no tengan fuentes DALI internas activas  
2. Asegúrese de que el consumo total de corriente DALI de los drivers y sensores esclavos no excede de 100mA (máx.4 sensores esclavos)  
3. El consumo de corriente DALI (máx) de cada sensor esclavo es: 15mA

### Sensores alimentados del bus DALI



NOTAS: 1. Asegúrese de que los drivers no tengan fuentes DALI internas activas  
2. El consumo de corriente DALI del maestro y del esclavo es de 15mA (max.) cada uno.

## AJUSTES DEL SENSOR



### MODE - Ajuste de modo

El sensor puede ajustarse para controlar la luz en uno de los siete modos de control (B-H) o puede funcionar como sensor esclavo (A). Gire y apunte la flecha del selector giratorio DIP al modo deseado. NOTA: Asegúrese de colocar el selector correctamente en la posición deseada, se producirá un "Clic".

Modo	Descripción de Modos del sensor			
<b>A</b> SLAVE	1. El sensor esta en modo Esclavo y comunicará los eventos de detección de movimiento al maestro. Nota: Los ajustes de TIME y DIM no tienen ningún efecto.			
<b>B</b> OSO	1. El sensor de luz ambiente está inhabilitado en este modo. 2. Sin presencia, el nivel lumínico se regulará al nivel bajo ajustado en DIM 3. Con presencia, el nivel lumínico será del 100% durante el tiempo TIME			
<b>C</b> OSLA	1. Luz apagada mientras que la luz ambiental sea menor que el umbral DIA. 2. Sin presencia y mientras que la luz ambiental sea inferior al umbral NOCHE, regula al nivel bajo seleccionado en DIM.			
<b>D</b> OSMA	3. Cuando hay presencia enciende la luz al 100% durante el tiempo seleccionado en TIME.			
<b>E</b> OSHA	UMBRAL	OSLA	OSMA	OSHA
	DÍA	50 lux	130 lux	600 lux
	NOCHE	20 lux	80 lux	500 lux
<b>F</b> OSLATO	1. Luz apagada mientras que la luz ambiental sea menor que el umbral DIA. 2. Si la luz ambiente es menor que el umbral NOCHE, y no hay presencia, la luz estará apagada. 3. Con presencia, enciende la luz al 100% durante el tiempo TIME. Transcurrido este tiempo, reduce la luz al nivel DIM durante 10 minutos (tiempo de retardo antes del apagado)			
<b>G</b> OSMATO	4. Si detecta movimiento durante el tiempo de retardo antes del apagado, la luz encenderá al 100%. Si no detecta presencia durante el tiempo de retardo antes del apagado, apagará la luz.			
<b>H</b> OSHATO	UMBRAL	OSLATO	OSMATO	OSHATO
	DÍA	50 lux	130 lux	600 lux
	NOCHE	20 lux	80 lux	500 lux

### TIME - Tiempo de retardo

Ajuste la flecha del selector TIME al tiempo de retardo deseado. Si el sensor detecta movimiento antes de que expire el tiempo de retardo, la luz permanecerá encendida.

NOTA: Sólo disponible cuando el sensor está ajustado en los modos B-H.

### DIM - Nivel bajo

Señale con la flecha del selector DIM el nivel bajo de regulación deseado. La iluminación se atenuará al nivel establecido cuando se cumpla la condición para ello, según el modo de control seleccionado.

NOTA: Sólo disponible cuando el sensor está ajustado en los modos B-H

## PRUEBA DE FUNCIONAMIENTO

Para verificar que el sensor funciona con normalidad, siga las instrucciones que se indican a continuación para realizar la prueba;

### 1. Asegúrese de que sólo UN sensor esté configurado como maestro en cada bus DALI.

2. Retire la lente. Coloque la flecha del selector MODE en el modo de control deseado (B-H), y coloque el selector TIME en la posición «1» (TEST). Vuelva a colocar la lente.

3. Camine dentro del área deseado\* a velocidad normal. El sensor encenderá la luz durante 10 segundos cuando detecte el movimiento y a continuación apagará, o atenuará la luz durante 10 segundos, en función del modo seleccionado. El sensor lumínico está desactivado. El LED también parpadeará para indicar cada movimiento detectado.

4. Una vez finalizada la prueba, asegúrese de ajustar el selector TIME a la posición de tiempo deseado. NOTA: Si el potenciómetro TIME no se ha cambiado a otra posición, transcurridos 10 minutos el sensor aplicará automáticamente el ajuste de fábrica.

\* El área de detección puede variar con el tipo de lente y la altura de montaje. Para más detalles, consulte la HOJA DE DATOS DE LENTES.

## GARANTÍA

IR - TEC International Ltd. garantiza que este producto está libre de defectos en materiales o mano de obra por un período de cinco años a partir de la fecha de envío. No existen obligaciones o responsabilidades por parte de IR-TEC International Ltd. por daños derivados o relacionados con el uso o prestaciones de este producto u otros daños indirectos como la pérdida de propiedad, ingresos o beneficios, así como los costes de desmontaje, instalación o re-instalación.